

Мы делаем сложные процессы проще!



Промышленные манипуляторы и грузозахватные механизмы

РМК

Российская
Манипуляторная
Компания

Обзор продукции

8 800 700 11 33 | rus-man.com

Российская Манипуляторная Компания (РМК) – единственный специализированный российский производитель и интегратор промышленных манипуляторов и грузозахватных механизмов

Наша компания обладает наиболее полной линейкой оборудования, что позволяет находить оптимальные решения практически для любых задач, связанных с ручным перемещением грузов на производстве

Высокий уровень надежности и функционала манипуляторов РМК не уступает лучшим иностранным аналогам, но при этом сочетается с доступной стоимостью благодаря полностью локальному серийному производству

Обширный отраслевой опыт и инженерно-производственные ресурсы нашей компании позволяют выполнять полный комплекс инжиниринговых работ и предоставлять заказчику не просто набор оборудования, а законченный технологический процесс

РМК – компетенции, гарантирующие результат!



Пример реализации:
Манипулятор для перемещения и загрузки на сварочную станцию
подборок задних полов автомобильного кузова

Типовые применения манипуляторов:

- Загрузка изделий в технологические машины и оснастку: пресса, станки, печи, сварочные и сборочные столы
- Паллетизация и штабелирование готовой продукции
- Перемещение изделий между технологическими линиями или участками
- Установка и навеска деталей в сборочных процессах
- Установка оснастки или инструмента при переоснастке оборудования
- Подача и позиционирование в пространстве тяжелого инструмента: высокомоментных отвёрток, гидромолотов, сварочных аппаратов и т.д.

Помимо типовых манипуляторов, РМК разрабатывает и производит нестандартные решения с учетом индивидуальных производственных потребностей наших заказчиков



Пример реализации:
Манипулятор для штабелирования катушек с оптоволоконным кабелем

ШАРНИРНО-БАЛАНСИРНЫЕ МАНИПУЛЯТОРЫ с электрическим приводом (ШБМ-М)

Основные параметры:

- Грузоподъемность: 150 кг / 175 кг / 250 кг
- Радиус охвата: 3000 мм
- Высота подъема: 1750 мм

Система управления:

- Ручное управление направлением и скоростью перемещением груза
- Автоматическое обезвешивание грузов различных весов за счет постоянного усилия привода

Опции монтажа:

- Основание для стационарного крепления к полу
- Платформа для перемещения погрузчиком
- Складные опорные лапы



**Выпускаются
с 1975 года!**

МАНИПУЛЯТОРЫ ПАНТОГРАФЫ с пневматическим приводом (РМК МП-ПП)

Основные параметры:

- Грузоподъемность: 100 кг / 150 кг / 250 кг / 400 кг / 550 кг / 700 кг
- Радиус охвата: до 4500 мм
- Высота подъема: до 2000 мм

Варианты систем управления:

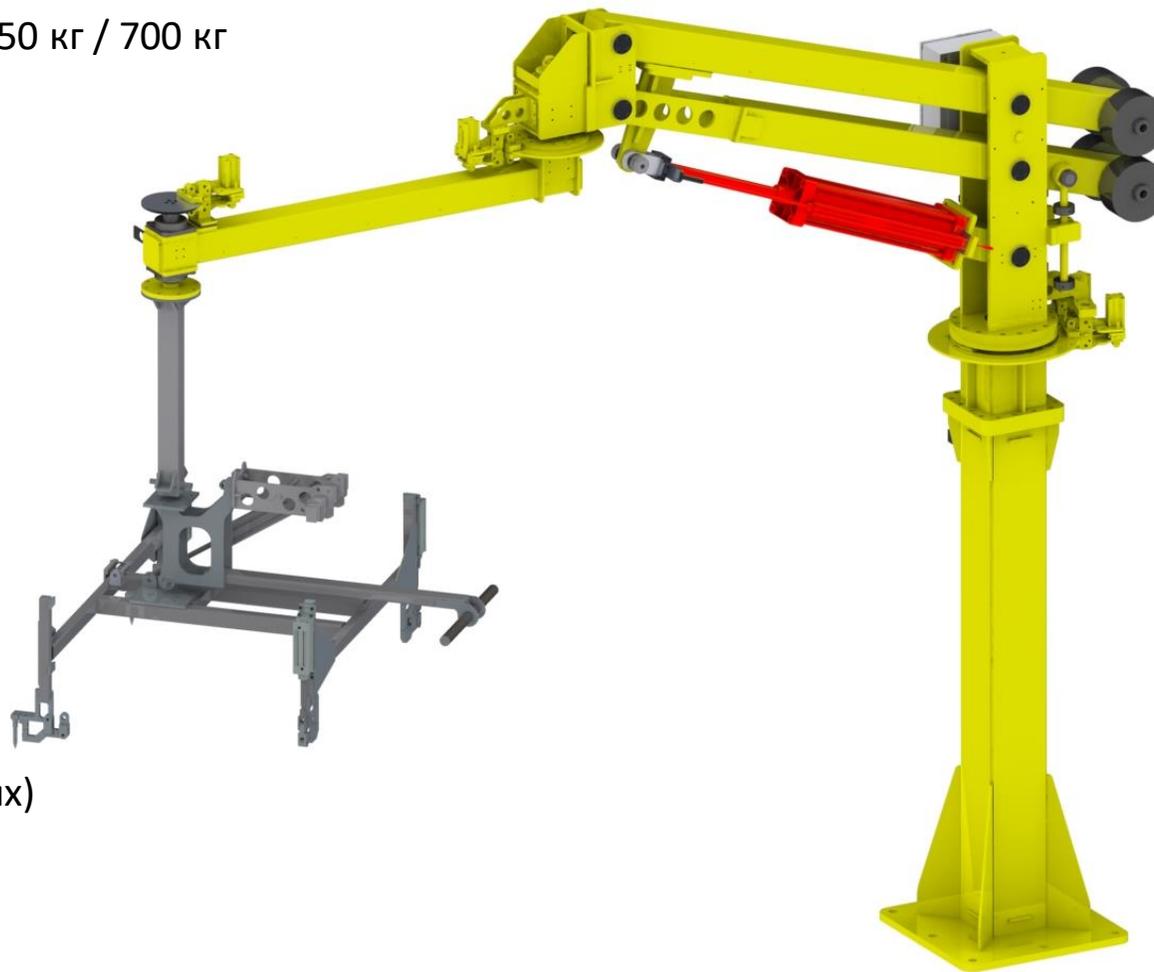
- Автоматическая регулировка обезвешивания нагрузки - *только для г/п до 350 кг*
- Ручная регулировка обезвешивания нагрузки

Варианты исполнения:

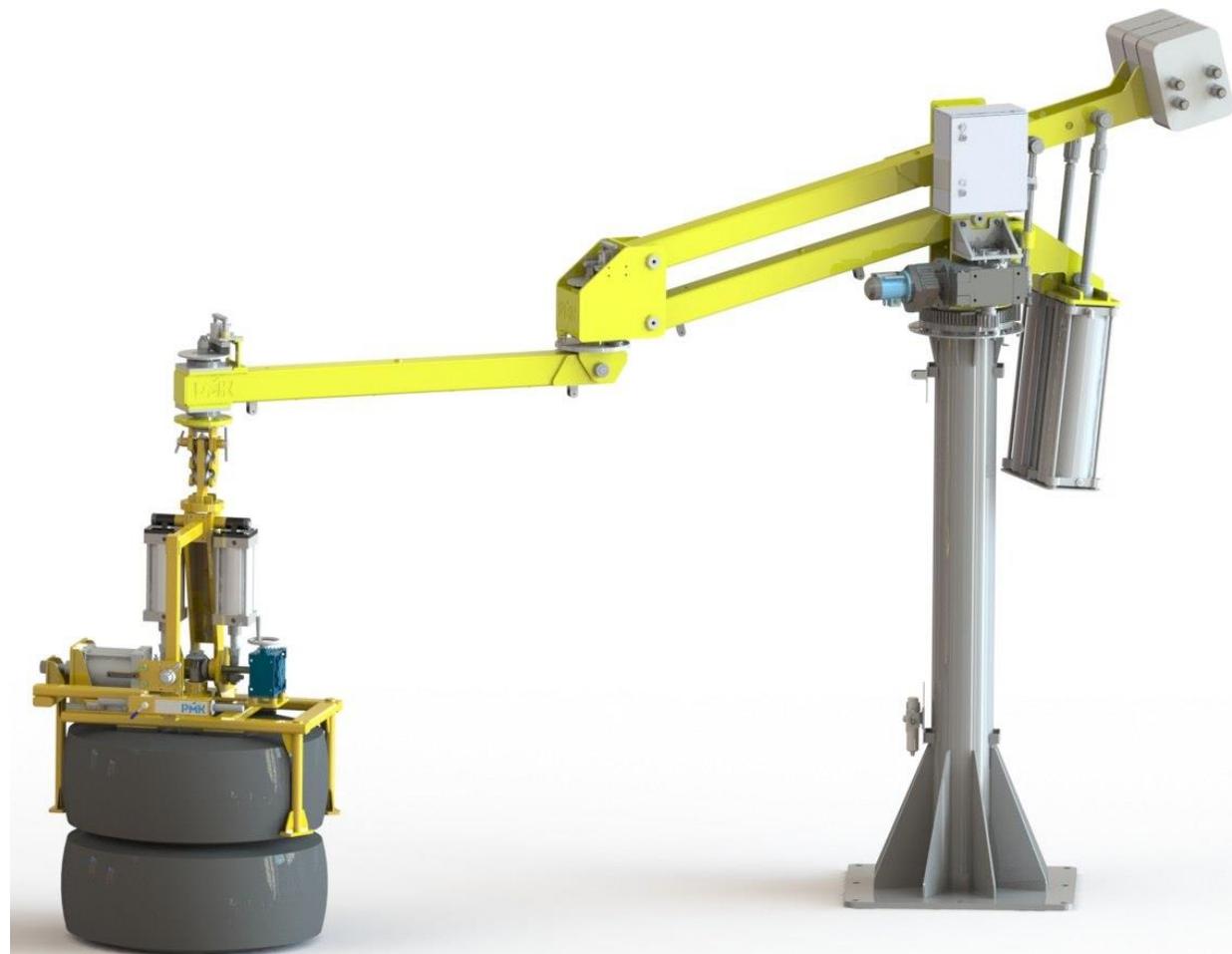
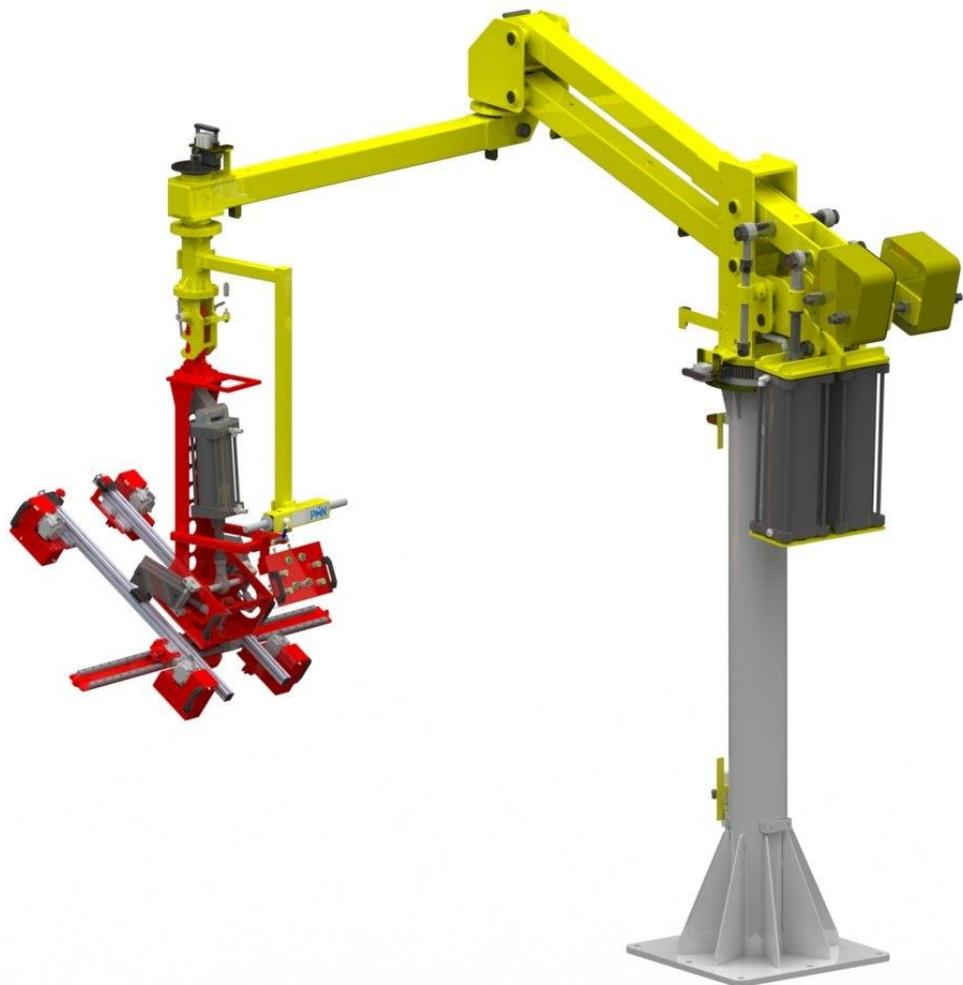
- Напольное (на колонне)
- Подвесное (на крановых путях)

Опции монтажа (для напольного исполнения):

- Основание для стационарного крепления к полу
- Приводная тележка (для крепления на крановых путях)
- Платформа для перемещения погрузчиком
- Складные опорные лапы



МАНИПУЛЯТОРЫ ПАНТОГРАФЫ с пневматическим приводом (РМК МП-ПП)



МАНИПУЛЯТОР ПАНТОГРАФ с гидравлическим приводом (РМК МП-ГП)

Основные параметры:

- Грузоподъемность: 1000 кг / 2000 кг (под заказ)
- Радиус охвата – до 4000 мм

Система управления:

- Ручное управление направлением и скоростью перемещением груза
- Автоматическое обезвешивание грузов различных весов за счет постоянного усилия привода

Конструктивное исполнение:

- Основание для стационарного крепления к полу
- Складные опорные лапы



МАНИПУЛЯТОР ПАНТОГРАФ с гидравлическим приводом (РМК МП-ГП)



КОНСОЛЬНЫЕ ТЕЛЕСКОПИЧЕСКИЕ МАНИПУЛЯТОРЫ с тросовой лебедкой (РМК МК)

Основные параметры:

- Грузоподъемность: 500 кг / 1000 кг / 2000 кг (под заказ)
- Радиус охвата – до 5000 мм
- Рабочий ход – до 5000 мм

Варианты привода:

- Электрическая лебедка
- Гидравлическая лебедка

Система управления:

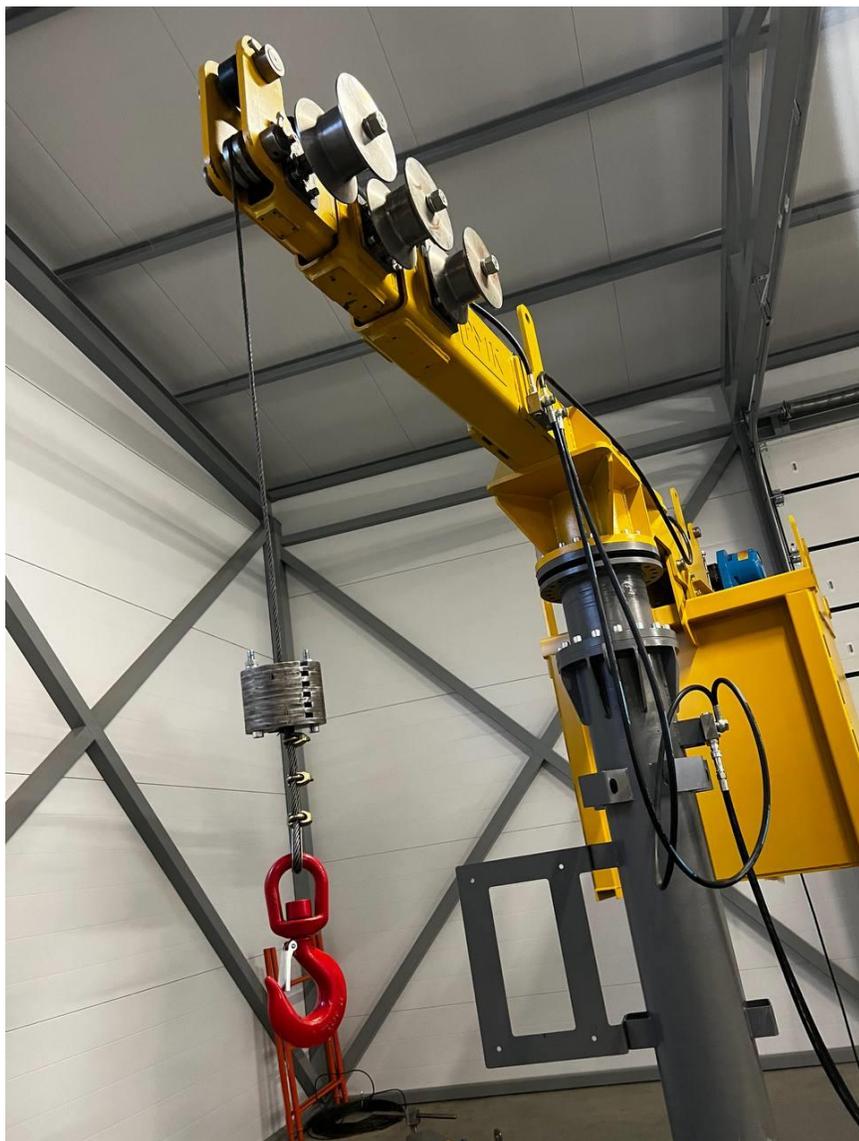
- Ручное управление направлением и скоростью перемещением груза
- Автоматическое обезвешивание грузов различных весов за счет постоянного усилия привода

Конструктивное исполнение:

- Основание для стационарного крепления к полу
- Складные опорные лапы



КОНСОЛЬНЫЕ ТЕЛЕСКОПИЧЕСКИЕ МАНИПУЛЯТОРЫ с тросовой лебедкой (РМК МК)



ПОДВЕСНЫЕ ЛИНЕЙНЫЕ МАНИПУЛЯТОРЫ (РМК МЛ)

ПОДВЕСНЫЕ ЛИНЕЙНЫЕ МАНИПУЛЯТОРЫ с пневматическим приводом (ПП)

Основные параметры:

- Грузоподъемность: 100 кг / 150 кг / 250 кг / 350 кг / 500 кг
- Высота подъема: до 1200 мм

Варианты систем управления:

- Автоматическая регулировка обезвешивания нагрузки (*только для г/п до 350 кг*)
- Ручная регулировка обезвешивания нагрузки

ПОДВЕСНЫЕ ЛИНЕЙНЫЕ МАНИПУЛЯТОРЫ с электрическим приводом (ЭП)

Основные параметры:

- Грузоподъемность: 150 кг / 250 кг
- Высота подъема: до 4000 мм

Система управления:

- Ручное управление направлением и скоростью перемещением груза
- Автоматическое обезвешивание грузов различных весов за счет постоянного усилия привода



МОБИЛЬНЫЕ МАНИПУЛЯТОРЫ (ММ)

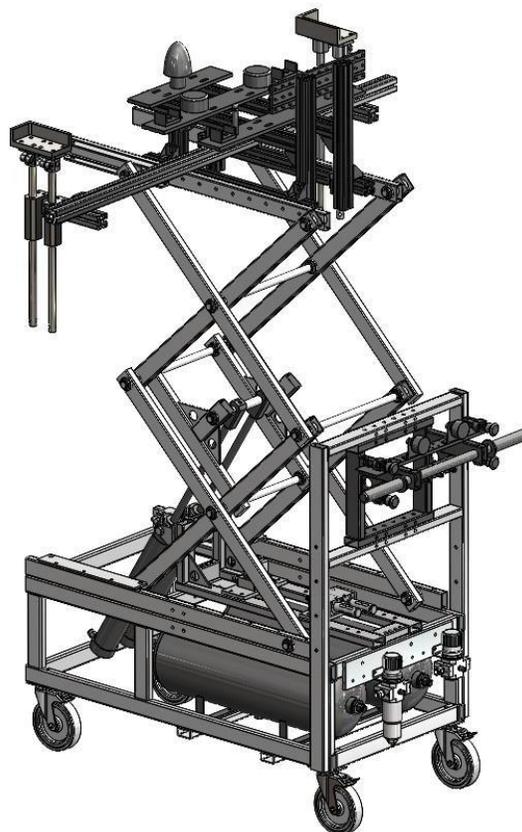
Мобильный манипулятор представляют собой свободно перемещаемую платформу с грузозахватным механизмом, который **разрабатывается индивидуально** с учётом размеров изделия и технологического процесса

Типы приводов:

- Ручной механический
- Электромеханический
- Пневматический
- Гидравлический

Грузоподъемность:

от 100 кг до 2000 кг



РМК располагает обширным пулом типовых и нестандартных грузозахватных механизмов практически для любых видов грузов и технологических процессов, начиная от простого перемещения изделий, заканчивая их точным позиционированием при сборочных операциях

Исполнение захватов – по типу рабочих органов:

- Механические захваты (с ручной активацией)
- Пневматические захваты
- Вакуумные захваты
- Магнитные захваты
- Электромеханические захваты

Типы захватов – по уровню автоматизации:

- Захваты с ручной (механизированной) активацией рабочих органов
- Захваты с автоматизированными рабочими органами
- Захваты с автоматизированными рабочими органами и изменением конфигурации под разные изделия

Типовые решения:

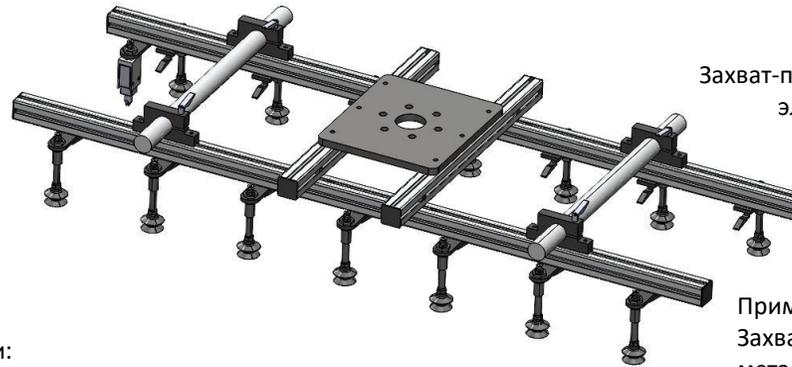
- Захваты для листового металла
- Захваты для стекол/панелей
- Захваты для заготовок круглой формы
- Захваты для заготовок прямоугольной формы
- Захваты для длинномерного профиля и труб
- Захваты для катушек/рулонов
- Захваты для коробов

Захваты РМК могут быть использованы как в комбинации с манипуляторами, так и в качестве самостоятельного оборудования, например, для подвешивания на краны, тельферы и тали

Примеры решений:

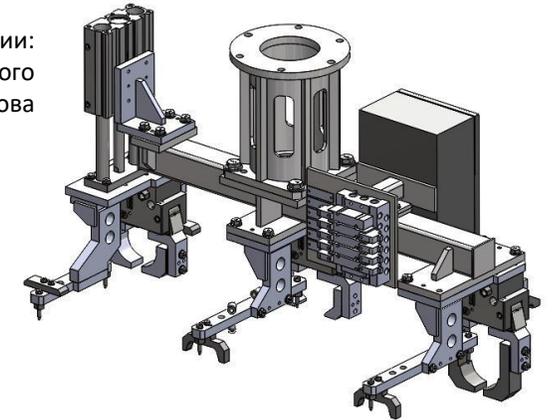


Пример реализации:
Захват для пластиковых изделий с автоматической настройкой под разные типоразмеры

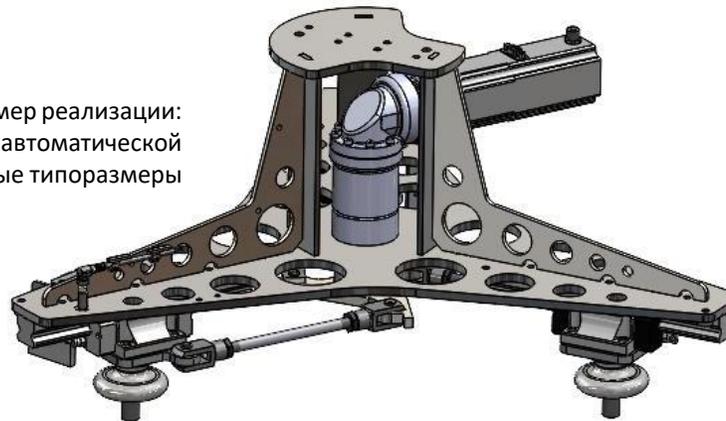


Пример реализации:
Захват-позиционер для привариваемого элемента автомобильного кузова

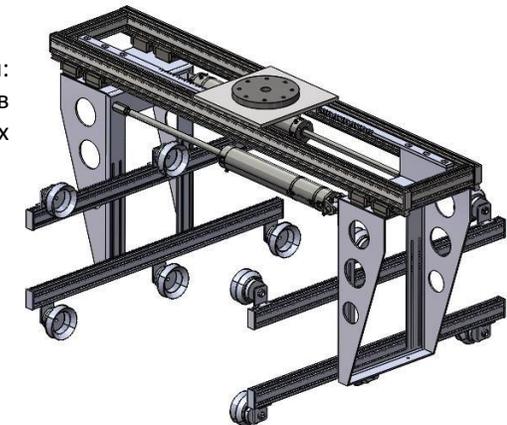
Пример реализации:
Захват для изделий из листового металла



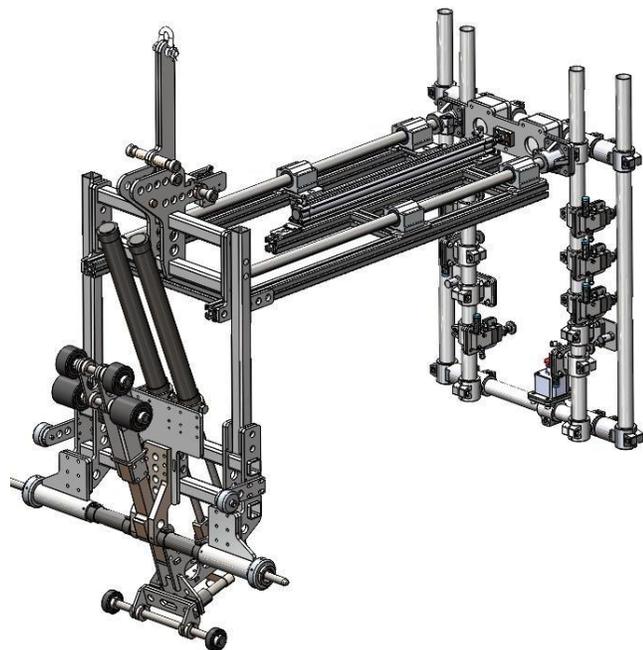
Пример реализации:
Захват для колесных дисков с автоматической настройкой под разные типоразмеры



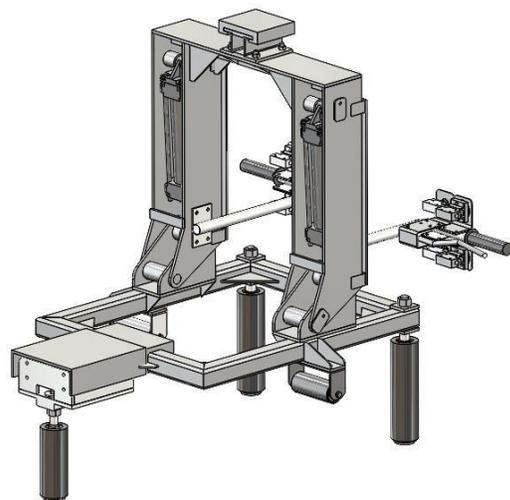
Пример реализации:
Захват для упаковок в гофрокоробах



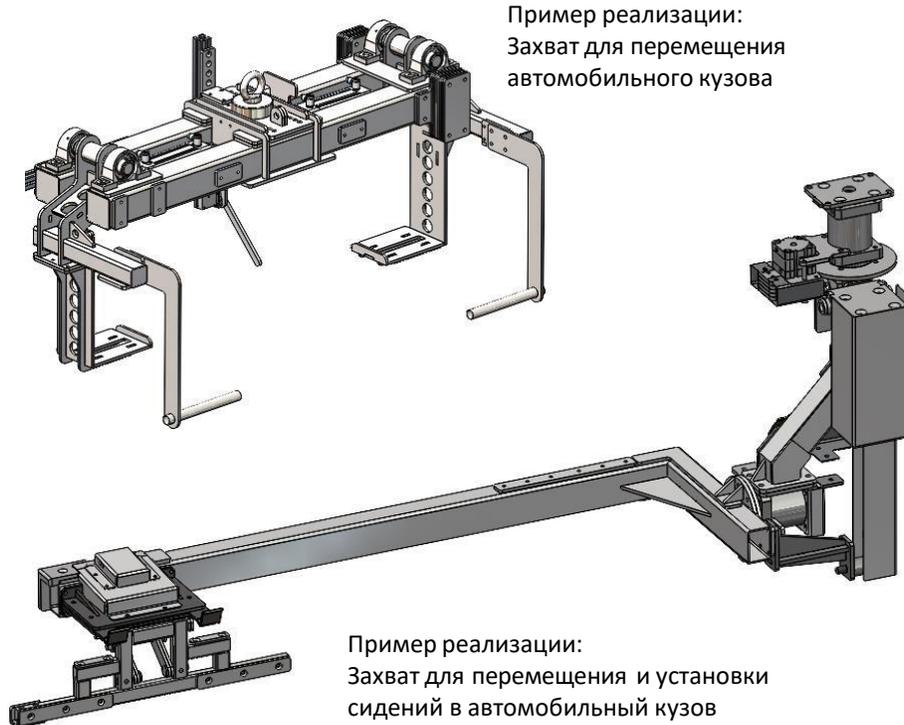
Примеры решений:



Пример реализации:
Захват для перемещения, кантования и загрузки сварных подборок на сварочную станцию



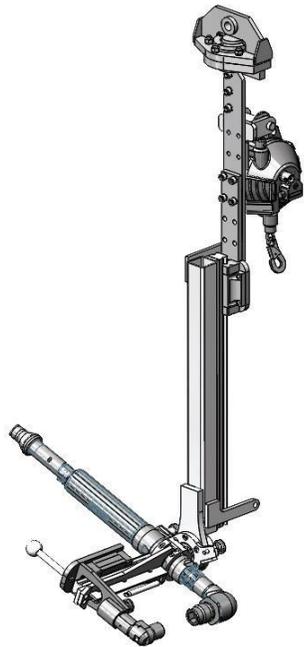
Пример реализации:
Захват для выгрузки пластиковых заготовок из формочной машины



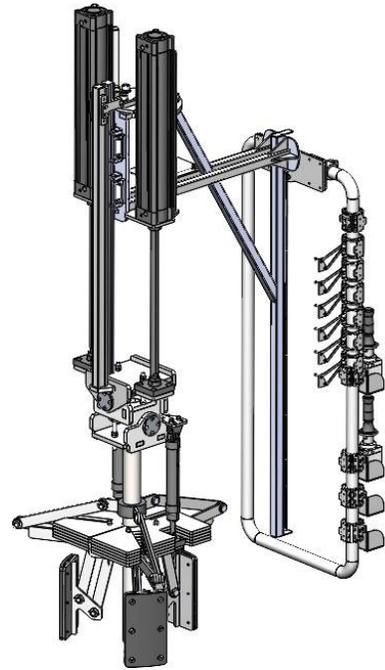
Пример реализации:
Захват для перемещения автомобильного кузова

Пример реализации:
Захват для перемещения и установки сидений в автомобильный кузов

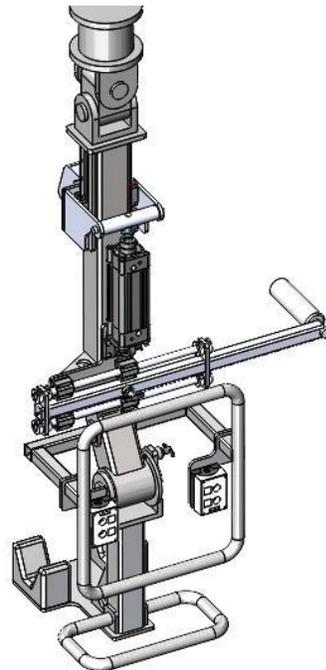
Примеры решений:



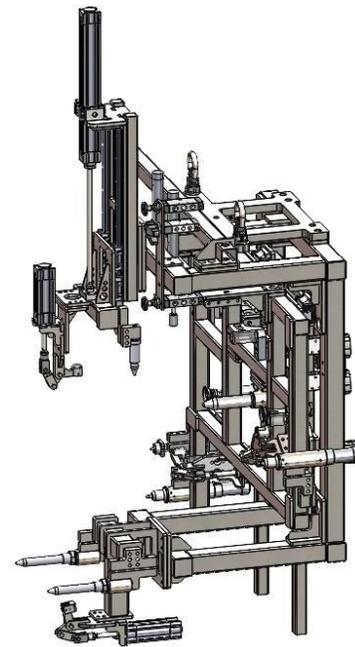
Пример реализации:
Захват для перемещения
и разгрузки усилия для
пневматической отвертки



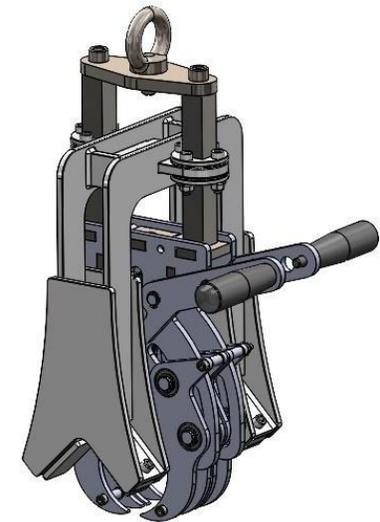
Пример реализации:
Захват для перемещения и
штабелирования катушек с
металлической трубкой



Пример реализации:
Захват для перемещения
и установки дверей на
автомобильный кузов

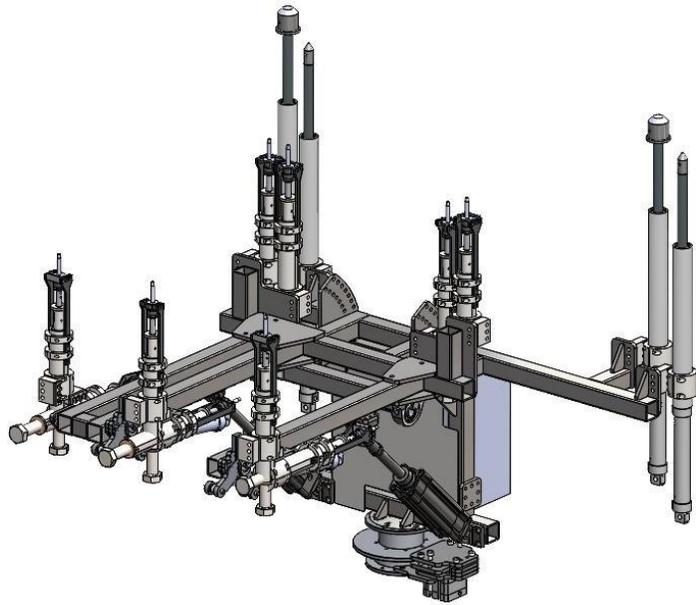


Пример реализации:
Захват для перемещения и
установки крыльев на
автомобильный кузов

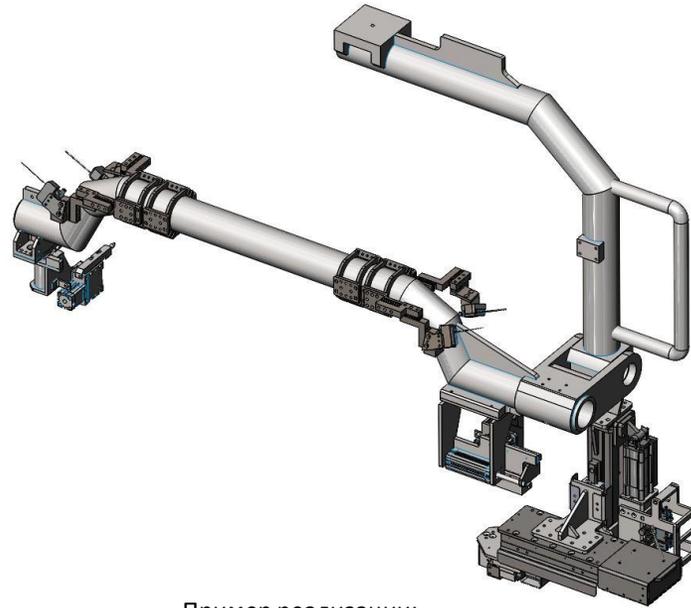


Пример реализации:
Захват для перемещения
круглых заготовок и труб

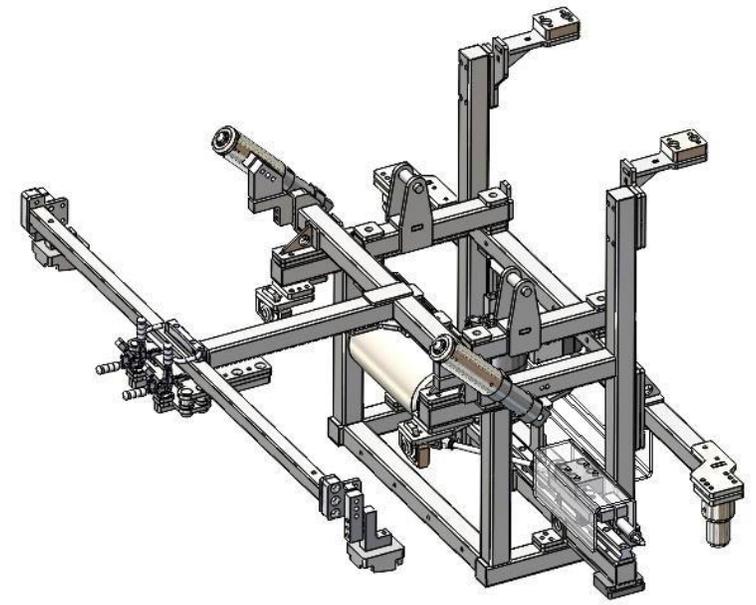
Примеры решений:



Пример реализации:
Захват для установки бензобаков на
автомобильный кузов со сменной оснасткой



Пример реализации:
Захват для перемещения, установки и
автоматического выравнивания приборной
панели в автомобильный кузов



Пример реализации:
Захват для перемещения и установки крышки
багажника на автомобильный кузов



Единственный специализированный российский производитель и интегратор промышленных манипуляторов и грузозахватных механизмов

Производство:

Ленинградская область,
Тельмановское сельское поселение,
п. Тельмана, земельный участок 24

Генеральный директор

Владимир Полухин
Тел./WhatsApp: +7 921 690 25 10
Email: vpolukhin@rus-man.com

8 800 700 11 33
info@rus-man.com
rus-man.com

Инженерный и учебно-выставочный центр:

г. Санкт-Петербург, ул. Латышских
Стрелков, д. 25

Технический директор

Максим Михайлов
Тел./WhatsApp: +7 981 722 56 11
Email: mmikhaylov@rus-man.com



<https://vk.com/rusmancom>



https://t.me/rus_man_com



https://www.youtube.com/@bmz_53